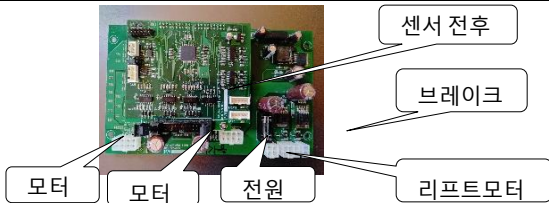
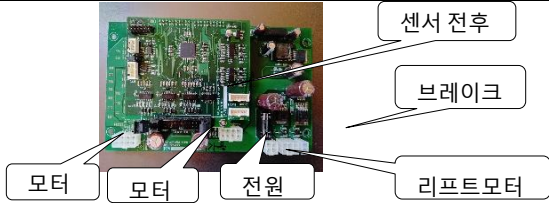


BLDC MOTOR DRIVE 내용 20PIN CONNECTION

1	INPUT	START/STOP	2	INPUT	RUN_BRAKE
3	INPUT	DIR	4	INPUT	LEFT(좌분기)
5	INPUT	RIGHT(우분기)	6	INPUT	속도 1
7	INPUT	속도 2	8	INPUT	속도 3
9	INPUT	RESET	10	OUTPUT OPEN COLLECTOR	DERAIL
11	OUTPUT OPEN COLLECTOR	ALARM	12	INPUT	GND
13	OUTPUT OPEN COLLECTOR	M2ALARM	14	INPUT	N.C
15	INPUT	LIFT UP	16	INPUT	LIFT DOWN
17	INPUT	LEFT CROSS(좌횡진)	18	INPUT	
19	INPUT	RIGHT CROSS(우횡진)	20	INPUT	GND

	BLDC 드라이브 100W		BLDC드라이브 200W	
드라이브				
센서	마그네틱 센서 디지털 3BIT 		마그네틱 센서 디지털 3BIT 	
운전방향	이륜 전진 또는 사륜 전후진		이륜전진 또는 사륜전후진	
				
모터	GGM BLDC 100W *2 DC모터 60W*1		GGM BLDC 200W*2 DC모터 70W*1	
구동부	 *속도차제어(DS방식) *운동방향 상하,좌우,서스펜션 *BLDC모터 2개 DC 1개		 *속도차제어(DS방식) *운동방향 상하,회전,서스펜션 *BLDC모터 2개 DC 1개	
운전방법	모든 입력은 스위치를 신호와 GND 양단에 결선한다.			
	스위치 ON --> 0V			
	스위치 OFF --> 5V			
1	리프트작동	LIFT DOWN	LIFT DOWN --> ON	
2	진행방향 설정	정방향	DIR --> OFF	
		역방향	DIR --> ON	
3	속도입력	1~8단	SPEED1	
			SPEED2	
			SPEED3	
4	브레이크	작동해제	RUN_BRAKE --> ON	
		작동	RUN_BRAKE --> OFF	
5	모터기동	운전	START/STOP --> ON	
		정지	START/STOP --> OFF	
6	방향조정	좌분기	LEFT	
		우분기	RIGHT	
7	방향전환	좌횡진	90도 좌방향으로 턴	
		우횡진	90도 우방향으로 턴	

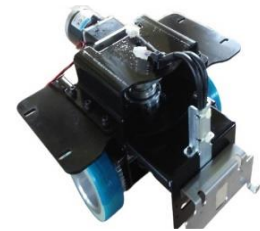
AGV제작 개략도



구동부

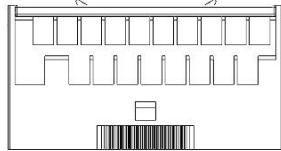
- *속도차제어(ds방식)
- *운동방향 상하,회전,서스펜션
- *BLDC모터 2개 DC 1개

플트조립



BLDC 모터드라이브

- *출발,정지,후진
- *속도 1~8
- *방향전환 및 분기
- *구동부 승하강
- *탈선



단자대

- * IDC 2.54 플랫 케이블 커넥터 20핀
- * 단자대 20핀용



PLC

- * PCB BLDC드라이버에 주행소프트내장되어 PLC속도와 무관
- *하기표 참조

1	INPUT	START/STOP	2	INPUT	RUN_BRAKE
3	INPUT	DIR	4	INPUT	LEFT(좌분기)
5	INPUT	RIGHT(우분기)	6	INPUT	속도 1
7	INPUT	속도 2	8	INPUT	속도 3
9	INPUT	RESET	10	OUTPUT OPEN COLLECTOR	DERAIL
11	OUTPUT OPEN COLLECTOR	ALARM	12	INPUT	GND
13	OUTPUT OPEN COLLECTOR	M2ALARM	14	INPUT	N.C
15	INPUT	LIFT UP	16	INPUT	LIFT DOWN
17	INPUT	LEFT CROSS(좌횡진)	18	INPUT	
19	INPUT	RIGHT CROSS(우횡진)	20	INPUT	GND