

UR3e

기술 상세 정보



성능

전력 소모량	표준 프로그램 적용 시 대략 100 W		
협동 작업	17개의 조절 가능한 고급 안전기능 (엘보우 모니터링 포함)		
인증서	EN ISO 13849-1, Cat.3, PL d, EN ISO 10218-1		
F/T 센서 - 힘, x-y-z	F/T 센서 - 토크, x-y-z		
범위	30 N	범위	10 Nm
분해능	1,0 N	분해능	0,02 Nm
정밀도	3,5 N	정밀도	0,10 Nm
주변 온도 범위	0-50°C*		
습도	90%RH (논콘덴싱)		

구격

적재량	3kg / 6.6lbs
도달 범위	500mm / 19.7in
자유도	6개의 회전 조인트
프로그래밍	풀리스코프 그래픽 방식 사용자 인터페이스 (12인치 터치스크린 탑재)

동작

포즈 반복정밀도	+/- 0.03 mm (페이로드 장착, ISO 9283 기준)	
축 동작 로봇 암	작업 범위	최대 속도
베이스	± 360°	± 180°/초
솔더	± 360°	± 180°/초
엘보우	± 360°	± 180°/초
손목 1	± 360°	± 360°/초
손목 2	± 360°	± 360°/초
손목 3	무한대	± 360°/초
표준 TCP 속도	1 m/초 / 39.4 in/초	

주요 특징

IP 분류	IP54
ISO 클래스 클린룸	5
소음	60dB(A) 이하
로봇 마운팅	모든 자세
I/O 포트	디지털 입력 2 디지털 출력 2 아날로그 입력 2 아날로그 출력 0 UART 인터페이스 (9.6k-5Mbps)
풀내 I/O 전력 공급	12V/24V 600mA 연속, 2A for 짧은 구간

물리적

설치 면적	Ø128mm
자재	알루미늄, 플라스틱, 스틸
툴 (엔드이펙터) 커넥터 타입	M8 M8 8-pin
케이블 길이 로봇 암	6m / 236in
무게 (케이블 포함)	11.2kg / 24.7lbs

로봇은 연속적인 고속 조인트 속도로 0-50°C의 온도 범위에서 작동할 수 있으며, 주변 온도는 낮아집니다.

제어기

주요 특징

IP 분류	IP44
ISO 클래스 클린룸	6
주변 온도 범위	0-50°C
I/O 포트	디지털 입력 16 디지털 출력 16 아날로그 입력 2 아날로그 출력 2 500 Hz 제어, 4개의 분리된 고속 쿼드러쳐 디지털 입력
I/O 전력 공급	24V 2A
통신	제어 주파수: 500 Hz ModbusTCP, 500 Hz 신호 주파수 Profinet and EthernetIP 500 Hz 신호 주파수 USB 포트: 1 USB 2.0, 1 USB 3.0
전원	100-240VAC, 47-440Hz
습도	90%RH (논콘덴싱)

물리적

제어 박스 크기(WxHxD)	475mmx423mm x 268mm / 18.7x16.7x10.6in
중량	Max 13kg / 28.7lbs
자재	스틸

티치펜던트

주요 특징

IP 분류	IP54
습도	90%RH (논콘덴싱)
화면 해상도	1280 x 800 픽셀
물리적	
자재	플라스틱
무게 (TP 케이블 1m 포함)	1.6kg / 3.5lbs
케이블 길이	4.5m / 177.17in



UNIVERSAL ROBOTS

universal-robots.com